This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-280784

(43)公開日 平成11年(1999)10月15日

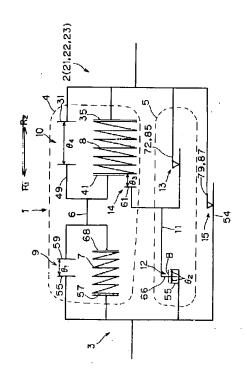
F16F 1	13/64 15/121 15/123 15/129	酸別記号	F 1 6 F	13/64 15/121 15/123 15/129		B B B	1	
<u> </u>			審查請求	永請求	請求項の数3	OL	(全 19 頁)	
(21)出願番号		特顧平10-84366	(71)出顧人		000149033 株式会社エクセディ			
(22)出顧日		平成10年(1998) 3月30日	(72)発明者	大阪府第	大阪府寝屋川市木田元宮1丁目1番1号 水上 裕司 大阪府寝屋川市木田元宮1丁目1番1号 株式会社エクセディ内			
			(72)発明者	大久保 大阪府第		含1丁目	11番1号	
			(74)代理人		小野 由己男	少 料 1	(名)	

(54) 【発明の名称】 ダンパー機構

(57)【要約】

【課題】 二段の捩り特性を有するダンパー機構において、正負両側の二段目間に渡って捩れる捩り振動を効果的に減衰する。

【解決手段】 クラッチディスク組立体1は、出力回転体3と入力回転体2と第1バネ7と第2バネ8と摩擦発生機構13と摩擦抑制手段とを備えている。第1バネ7は出力回転体3と入力回転体2とを円周方向に弾性的に連結し、両者の捩り角度が第1振り角度の1までの一段目範囲で圧縮される。第2バネ8は出力回転体3と入力回転体2の捩り角度が第1振り角度の1を超える二段目範囲で圧縮され、二段目範囲で一段目範囲より高い剛性をもたらすためのバネである。摩擦発生機構13は、入力回転体2と出力回転体3とを円周方向に摩擦係合し、一段目範囲と二段目範囲で滑り発生可能である。摩擦抑制手段(12,14)は、一段目範囲と二段目範囲で所定トルク以下の捩り振動に対しては摩擦発生機構13の滑りを生じさせない。



【特許請求の範囲】

【請求項1】第1回転部材と、

前記第1回転部材に相対回転可能に配置された第2回転 部材と、

前記第1回転部材と前記第2回転部材とを回転方向に弾 性的に連結し、前記第1回転部材と前記第2回転部材の 捩じり角度が第1捩じり角度までの一段目範囲で圧縮さ れる第1弾性部材と、

前記第1回転部材と前記第2回転部材とを回転方向に弾 性的に連結し、前記第1回転部材と前記第2回転部材の 10 捩じり角度が前記第1捩じり角度を越える二段目範囲で 圧縮され、前記二段目範囲で前記一段目範囲より高い剛 性をもたらすための第2弾性部材と、

前記第1回転部材と前記第2回転部材とを回転方向に摩 擦係合し、前記一段目範囲と前記二段目範囲で滑り発生 可能な摩擦発生機構と、

前記一段目範囲と前記二段目範囲で所定トルク以下の捩 じり振動に対しては前記摩擦発生機構の滑りを生じさせ ない摩擦抑制手段と、を備えたダンパー機構。

【請求項2】第1回転部材と、

前記第1回転部材に相対回転可能に配置された第2回転 部材と、

前記第1回転部材と前記第2回転部材とを回転方向に弾 性的に連結し、前記第1回転部材と前記第2回転部材の 捩じり角度が第1捩じり角度までの一段目範囲で圧縮さ れる第1弾性部材と、

前記第1回転部材と前記第2回転部材とを回転方向に弾 性的に連結し、前記第1回転部材と前記第2回転部材の 捩じり角度が前記第1捩じり角度を越える二段目範囲で 圧縮され、前記二段目範囲で前記一段目範囲より高い剛 30 打ち現象を起こして異音を発生させている。 性をもたらすための第2弾性部材と、

前記第1回転部材と前記第2回転部材とを回転方向に摩 擦係合し、前記一段目範囲と前記二段目範囲で所定トル ク以下の捩じり振動に対しては滑らず、前記所定トルク 以上の捩じり振動に対しては滑ることで摩擦を発生する 摩擦発生機構と、を備えたダンパー機構。

【請求項3】第1回転部材と、

前記第1回転部材に相対回転可能に配置された第2回転 部材と、

前記第1回転部材と前記第2回転部材とを回転方向に弾 40 性的に連結し、前記第1回転部材と前記第2回転部材の 捩じり角度が第1捩じり角度までの一段目範囲で圧縮さ れる第1弾性部材と、

前記第1回転部材と前記第2回転部材とを回転方向に弾 性的に連結し、前記第1回転部材と前記第2回転部材の 捩じり角度が前記第1捩じり角度を越える二段目範囲で 圧縮され、前記二段目範囲で前記第一段目範囲より高い 剛性をもたらすための第2弾性部材と、

前記第1回転部材と前記第2回転部材とを回転方向に摩

生可能な摩擦発生機構と、

前記一段目範囲で所定トルク以下の捩じり振動に対して は前記摩擦発生機構に滑りを生じさせない第1摩擦抑制 機構と、

前記二段目範囲で所定トルク以下の捩じり振動に対して は前記摩擦発生機構に滑りを生じさせない第2摩擦抑制 機構と、を備えたダンパー機構。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、ダンパー機構、特 に、動力伝達系における捩り振動を減衰するためのダン パー機構に関する。

[0002]

【従来の技術】車輌に用いられるクラッチディスク組立 体は、フライホイールに連結・切断されるクラッチ機能 と、フライホイールからの振動を吸収・減衰するための ダンパー機能とを有している。一般に車輌の振動には、 アイドル時異音(ガラ音)、走行時異音(加速・減速ラ トル,こもり音)及びティップイン・ティップアウト

(低周波振動)がある。これらの異音や振動を取り除く ことがクラッチディスク組立体のダンパーとしての機能 である。

【0003】アイドル時異音とは、信号待ち等でシフト をニュートラルに入れ、クラッチペダルを離した時にト ランスミッションから発生する「ガラガラ」と聞こえる 音である。この異音が生じる原因は、エンジンアイドリ ング回転付近ではエンジントルクが低く、エンジン爆発 時のトルク変動が大きいことにある。このときにトラン スミッションのインプットギヤとカウンターギヤとが歯

【0004】ティップイン・ティップアウト(低周波振 動)とは、アクセルペダルを急に踏んだり、急に離した りした時に生じる車体の前後の大きな振れである。駆動 伝達系の剛性が低いと、タイヤに伝達されたトルクが逆 にタイヤ側から駆動側に伝わり、その揺り返しとしてタ イヤに過大トルクが発生し、その結果車体を過渡的に前 後に大きく振らす前後振動となる。

【0005】アイドリング時異音に対しては、クラッチ ディスク組立体の捩り特性において0トルク付近が問題 となり、そこでの捩り剛性は低い方が良い。一方、ティ ップイン・ティップアウトの前後振動に対しては、クラ ッチディスク組立体の捩り特性を限りなくソリッドに近 くすることが必要である。以上の問題を解決するため に、2種類のバネを用いることにより二段特性を実現し たクラッチディスク組立体が提供されている。そこで は、低捩り角度の一段目の捩り剛性及びヒステリシスト ルクを低く抑えているために、アイドリング時の異音防 止効果がある。また、高捩り角度の二番目の捩り剛性及 びヒステリシストルクを高く設定しているため、ティッ 擦係合し、前記一段目範囲と前記二段目範囲で摩擦を発 50 プイン・ティップアウト時の前後振動を効果的に減衰で

3

きる。

【0006】さらに、高捩り角度の二段目領域において例えばエンジンの燃焼変動に起因する微小振動が入力された時に、二段目の高ヒステリシストルク発生機構を作動させないことで低ヒステリシストルクによって微小振動を効果的に吸収するダンパー機構も知られている。【0007】

【発明が解決しようとする課題】前記従来のクラッチディスク組立体におけるダンパー機構では、低周波振動が入力されると振り特性において正側の二段目と負側の二 10段目との間の広角度範囲で振り動作を繰り返す。このとき、その間の正負一段目の領域では低ヒステリシストルクしか発生しない。そのため、全体の振動減衰量が小さく、低周波振動を充分に減衰できない。また、正負一段目の領域が振り特性における隙間となり、前後振動を悪化させることがある。

【0008】本発明の目的は、二段の捩り特性を有する ダンパー機構において、正負両側の二段目間にわたって 捩れる捩り振動を効果的に減衰することにある。

[0009]

【課題を解決するための手段】請求項1に記載のダンパ 一機構は、第1回転部材と第2回転部材と第1弾性部材 と第2弾性部材と摩擦発生機構と摩擦抑制手段とを備え ている。第2回転部材と第1回転部材に相対回転可能に 配置されている。第1弾性部材は、第1回転部材と第2 回転部材とを回転方向に弾性的に連結し、第1回転部材 と第2回転部材の捩り角度が第1捩り角度までの一段目 範囲で圧縮される。第2弾性部材は、第1回転部材と第 2回転部材とを回転方向に弾性的に連結し、第1回転部 材と第2回転部材の捩り角度が害1捩り角度を超える二 段目範囲で圧縮され、二段目範囲で一段目範囲より高い 剛性をもたらすための部材である。摩擦発生機構は、第 1回転部材と第2回転部材とを回転方向に摩擦係合し、 一段目範囲と二段目範囲で滑り発生可能である。摩擦抑 制手段は、一段目範囲と二段目範囲で所定トルク以下の **振り振動に対しては摩擦発生機構の滑りを生じさせな**

【0010】請求項1に記載のダンパー機構の捩り特性を説明する。ここでは0度から第1捩り角度までが捩り特性の一段目範囲であり、第1捩り角度を越えると二段 40目範囲である。一段目では第1弾性部材が圧縮され、比較的低い捩り剛性が得られる。二段目範囲では第2弾性部材が圧縮され、結果として一段目範囲より高い剛性が得られる。一段目範囲と二段目範囲では摩擦発生機構が滑るために、比較的大きな摩擦(高ヒステリシストルク)が発生する。この結果、一段目範囲で低剛性・高ヒステリシストルクの特性が得られ、二段目範囲で高剛性・高ヒステリシストルクの特性が得られる。

【0011】以上に述べたように、一段目範囲において 摩擦発生機構を機能させて高ヒステリシストルクを発生 50 させているため、車体の前後振動のような捩り角度の大きな振動を効果的に減衰できる。また、一段目範囲と二段目範囲で所定トルク以下の捩り振動が入力された場合は、摩擦抑制手段が摩擦発生機構の滑りを生じさせない。すなわち大きな摩擦が発生せず、低ヒステリシストルクの特性が得られる。この結果微少捩じり振動が効果的に吸収される。

4

【0012】請求項2に記載のダンパー機構は、第1回 転部材と第2回転部材と第1弾性部材と第2弾性部材と 摩擦発生機構とを備えている。第2回転部材は第1回転 部材に相対回転可能に配置されている。第1弾性部材 は、第1回転部材と第2回転部材とを回転方向に弾性的 に連結し、第1回転部材と第2回転部材の捩り角度が第 1捩り角度までの一段目範囲で圧縮される。第2弾件部 材は、第1回転部材と第2回転部材とを回転方向に弾性 的に連結し、第1回転部材と第2回転部材の捩り角度が 第1捩り角度を超える二段目範囲で圧縮され、二段目範 囲で一段目範囲より高い剛性をもたらすための部材であ る。ダンパー機構は、第1回転部材と第2回転部材とを 回転方向に摩擦係合し、一段目範囲と二段目範囲で所定 のトルク以下の捩り振動に対しては滑らず、所定トルク 以上の捩り振動に対しては滑ることで摩擦を発生する機 構である。

【0013】請求項2に記載のダンパー機構では、摩擦発生機構は一段目範囲と二段目範囲で所定トルク以下の 捩り振動に対しては滑らず、所定トルク以上の捩り振動 に対しては滑ることで摩擦を発生する。具体的には、車 両の前後振動のような一段目範囲と二段目範囲にわたって作用する捩り振動に対しては摩擦(ヒステリシストル)ク)を発生することで減衰可能である。一方、例えばエンジンの燃焼変動に起因する微小捩り振動に対しては滑らず摩擦を発生しない。この結果微少捩じり振動が効果的に吸収される。

【0014】請求項3に記載のダンパー機構は、第1回 転部材と第2回転部材と第1弾性部材と第2弾性部材と 摩擦発生機構と第1摩擦抑制機構と第2摩擦抑制機構と を備えている。摩擦発生機構は、第1回転部材と第2回 転部材とを回転方向に摩擦係合し、一段目範囲と二段目 範囲で摩擦を発生可能である。第1摩擦抑制機構は一段 目範囲で所定トルク以下の捩り振動が入力されると摩擦 発生機構に滑りを生じさせない。第2摩擦抑制機構は二 段目範囲で所定トルク以下の捩り振動が入力されると摩 擦発生機構に滑りを生じさせない。

【0015】請求項3に記載のダンパー機構では、摩擦発生機構は一段目範囲と二段目範囲で摩擦を発生可能である。このため、例えば車体の前後振動のような一段目範囲と二段目範囲で振り動作を繰り返す振動に対しては、一段目範囲と二段範囲の全体にわたって摩擦を発生することで効果的に減衰を行う。一方、一段目範囲で所定トルク以下の振り振動が入力されると、第1摩擦抑制

機構が摩擦発生機構に滑りを生じさせない。さらに、二 段目範囲で所定トルク以下の捩り振動が入力されると、 第2摩擦抑制機構が摩擦発生機構に滑りを生じさせな い。このように、一段目範囲と二段目範囲のいずれにも おいても所定トルク以下の捩り振動が入力される場合 は、摩擦発生機構が作動せず、大きな摩擦が発生しな い。この結果微少捩じり振動が効果的に吸収される。 [0016]

【発明の実施の形態】図1に本発明の一実施形態のクラ 図を示す。クラッチディスク組立体1は、車輌のクラッ チ装置に用いられる動力伝達装置であり、クラッチ機能 とダンパー機能とを有している。クラッチ機能とはフラ イホイール (図示せず) に連結及び離反することによっ てトルクの伝達及び遮断をする機能である。ダンパー機 能とは、バネ等によりフライホイール側から入力される トルク変動等を吸収・減衰する機能である。 図1におい て〇一〇がクラッチディスク組立体1の回転軸すなわち 回転中心線である。また、図1の左側にエンジン及びフ ライホイール (図示せず) が配置され、図1の右側にト ランスミッション (図示せず)が配置されている。さら に、図2のR1側がクラッチディスク組立体1の回転方 向(正側)であり、R2側からその反対方向(負側)で ある。

【0017】クラッチディスク組立体1は、主に、入力 回転体2(クラッチプレート21,リテーニングプレー ト22, クラッチディスク23)と、出力回転体3(ハ ブ)と、入力回転体2と出力回転体3との間に配置され たダンパー機構とから構成されている。ダンパー機構 は、第1バネ7,第2バネ8及び摩擦発生機構13など 30 を含んでいる。

【0018】入力回転体2はフライホイール (図示せ ず) からのトルクが入力される部材である。入力回転体 2は、主に、クラッチプレート21と、リテーニングプ レート22と、クラッチディスク23とから構成されて いる。クラッチプレート21とリテーニングプレート2 2は共に板金製の円板状又は環状の部材であり、軸方向 に所定の間隔を空けて配置されている。クラッチプレー ト21はエンジン側に配置され、リテーニングプレート 22はトランスミッション側に配置されている。クラッ チプレート21とリテーニングプレート22は後述する 板状連結部31により互いに固定され、その結果軸方向 の間隔が定めされるとともに一体回転するようになって いる。

【0019】クラッチディスク23は、図示しないフラ イホイールに押し付けられる部分である。クラッチディ スク23は、クッショニングプレート24と、第1及び 第2摩擦フェーシング25とから主に構成されている。 クッショニングプレート24は、環状部24aと、環状 部24aの外周側に設けられ回転方向に並ぶ複数のクッ 50

ショニング部24bと、環状部24aから半径方向内側 に延びる複数の連結部24cとから構成されている。連 結部24cは4カ所に形成され、各々がリベット27 (後述)によりクラッチプレート21に固定されてい る。クッショニングプレート24の各クッショニング部 246の両面には、摩擦フェーシング25がリベット2 6により固定されている。

6

【0020】クラッチプレート21及びリテーニングプ レート22の外周部には、回転方向に等間隔で4つの窓 ッチディスク組立体1の断面図を示し、図2にその平面 10 孔35がそれぞれ形成されている。各窓孔35には、内 周側と外周側にそれぞれ切り起こし部35a,35bが 形成されている。この切り起こし部35a,35bは後 述の第2バネ8の軸方向及び半径方向への移動を規制す るためのものである。また、窓孔35には、第2バネ8 の端部に当接又は近接する当接部36が円周方向両端に 形成されている。

> 【0021】クラッチプレート21及びリテーニングプ レート22には、それぞれ中心孔37 (内周縁)が形成 されている。この中心孔37内には出力回転体3として のスプラインハブが配置されている。出力回転体3は、 軸方向に延びる筒状のボス52と、ボス52から半径方 向に延びるフランジ54とから構成されている。ボス5 2の内周部には、図示しないトランスミッション側から 延びるシャフトに係合するスプライン孔53が形成され ている。フランジ54には回転方向に並んだ複数の外周 歯55及び後述の第1バネ7を収容するための切欠き5 6等が形成されている。切欠き56は半径方向に対向す る2カ所に形成されている。

> 【0022】分離フランジ6は、出力回転体3の外周側 で、かつ、クラッチプレート21とリテーニングプレー ト22との間に配置された円板状の部材である。分離フ ランジ6は、第1バネ7を介して出力回転体3と回転方 向に弾性的に連結され、さらには第2バネ8を介して入 力回転体2に弾性的に連結されている。図5に詳細に示 すように、分離フランジ6の内周縁には複数の内周歯5 9が形成されている。内周歯59は、前述の外周歯55 の間に配置され、回転方向に所定の間隔を空けて配置さ れている。外周歯55と内周歯59とは回転方向に互い に当接可能である。すなわち、外周歯55と内周歯59 とにより入力回転体3と分離フランジ6との捩り角度を 規制するための第1ストッパー9が形成されている。外 周歯55とその円周方向両側の内周歯59との間にはそ れぞれ第1捩り角度 θ 1が確保されている。外周歯55 から見てR1側の内周歯59との間の第1捩じり角度 θ 1は約2°であり、外周歯55から見てR2側の内周歯 59との間の第1捩り角度 θ 1は約5°である。

> 【0023】さらに、分離フランジ6の内周縁には、フ ランジ54の切欠き56に対応して切欠き67が形成さ れている。切欠き56,67内には、それぞれ1つずつ 合計2つの第1バネ7が配置されている。第1バネ7は

低剛性のコイルスプリングであり、2つの第1バネ7は 並列に作用する。第1バネ7は円周方向両端においてス プリングシートを介して切欠き56,67の円周方向両 端57,68に係合している。以上の構造によって、出 力回転体3と分離フランジ6とが相対回転する際には第 1捩り角度 ⊕1の範囲内で第1バネ7が回転方向に圧縮 される。

【0024】分離フランジ6には回転方向に等間隔で4 つの窓孔41が形成されている。窓孔41は回転方向に 長く延びる形状である。窓孔41の縁は、円周方向両側 10 の当接部44と、外周側の外周部45と、内周側の内周 部46とから構成されている。外周部45は連続して形 成されており窓孔41の外周側を閉じている。なお、窓 孔41の外周側は一部が半径方向外方に開いた形状であ ってもよい。分離フランジ6において各窓孔41の円周 方向間には切欠き42が形成されている。切欠き42は 半径方向内側から外側に向かって円周方向長さが長くな る扇形状であり、円周方向両側に縁面43が形成されて いる。

側には、突起49が形成されている。 すなわち突起49 は分離フランジ6の外周縁48からさらに半径方向外側 に延びる突起形状である。突起49は、回転方向に長く 延びており、ストッパー面50が形成されている。突起 49は、窓孔41に比べて円周方向の幅が短く、ほぼそ の円周方向中間位置に形成されている。すなわち、突起 49のストッパー面50は、切欠き42の縁面43より 窓孔41に対してさらに円周方向内側に配置されてお り、窓孔41の当接部44よりさらに円周方向内側に配 置されている。なお、突起49は円周方向両端にストッ 30 パー面が形成されていればそれでよく、必ずしも円周方 向中間部分を必要としない。すなわち、突起は両側スト ッパー面を形成するために円周方向2カ所に設けられた 形状であっても良い。

【0026】前述した分離フランジ6の構造について他 の表現を用いて再度説明する。分離フランジ6は内周側 に環状部を有しており環状部から半径方向外方に突出す る複数の突出部47を有している。各突出部47はこの 実施形態では回転方向に等間隔で4つ形成されている。 突出部47は回転方向に長く形成されており、その内部 40 に前述の窓孔41が形成されている。窓孔41は突出部 47においてその面積の70%以上を占めており、突出 部47にわたって形成されている。

【0027】さらに突出部47を他の表現で説明する と、突出部47は、半径方向に延びる2つの円周方向両 側窓枠部91と、円周方向両側窓枠部91の半径方向外 側端同士を連結する外周側窓枠部92とから構成されて いる。円周方向両端窓枠部91の円周方向内側は当接部 44となり、円周方向外側は縁面43となっている。外 周側窓枠部92の半径方向内側は外周部45となってお 50

り、半径方向外側は外周縁48となっている。外周縁4 8には前述の突起49が形成されている。なお、前述の 切欠き42は回転方向に隣接する突出部47の円周方向 両端窓枠部91間の空間である。

【0028】第2バネ8はクラッチディスク組立体1の ダンパー機構に用いられる弾性部材すなわちバネであ る。各第2バネ8は、同心に配置された1対のコイルス プリングから構成されている。各第2バネ8は各第1バ ネ7に比べて大型であり、バネ定数が大きい。第2バネ 8は各窓孔41,35内に収容されている。第2バネ8 は回転方向に長く延びており、窓孔41全体にわたって 配置されている。すなわち第2バネ8の円周方向角度は 後述の窓孔41の円周方向角度θBとほぼ等しい。第2 バネ8の円周方向両端は、窓孔41の当接部44と当接 面36とに当接又は近接している。プレート21,22 のトルクは第2バネ8を介して分離フランジ6に伝達さ れ得る。プレート21,22と分離フランジ6とが相対 回転すると、第2バネ8は両者の間で圧縮される。 具体 的には、第2バネ8は当接面36とその円周方向反対側 【0025】各窓孔41が形成された部分の半径方向外 20 の当接部44との間で回転方向に圧縮される。このとき 4つの第2バネ8は並列に作用している。なお、自由状 態(分離フランジ6とプレート21,22の間で捩りが 生じていない状態)では、第2バネ8の円周方向両端の 半径方向内側部は当接部44に当接又は近接している が、円周方向両端部の半径方向外側部は当接部44から 僅かに離れている。

> 【0029】リテーニングプレート22の外周縁には、 回転方向に等間隔で4カ所に板状連結部31が形成され ている。板状連結部31は、クラッチプレート21とリ テーニングプレート22とを互いに連結するものであ り、さらに後述するようにクラッチディスク組立体1の ストッパーの一部を構成している。板状連結部31は、 リテーニングプレート22から一体に形成された板状部 材であり、回転方向に所定の幅を有している。板状連結 部31は、各窓孔41の円周方向間すなわち切欠き42 に対応して配置されている。板状連結部31は、リテー ニングプレート22の外周縁から軸方向に延びるストッ パー部32と、ストッパー部32の端部から半径方向内 側に延びる固定部33とから構成されている。 ストッパ 一部32はリテーニングプレート22の外周縁からクラ ッチプレート21側に延びている。固定部33は、スト ッパー部32の端部から半径方向内側に折り曲げられて いる。以上に述べた板状連結部31はリテーニングプレ ート22と一体の部分であり、厚みはリテーニングプレ ート22とほぼ同じである。そのため、ストッパー部3 2は半径方向にはリテーニングプレート22の板厚に相 当する幅のみを有している。ストッパー部32は円周方 向両側にストッパー面51を有している。固定部33の 半径方向位置は窓孔41の外周側部分に対応しており、 円周方向位置は回転方向に隣接する窓孔41の間であ

る。この結果、固定部33は分離フランジ6の切欠き42に対応して配置されている。切欠き42は固定部33より大きく形成されており、このため組立時にリテーニングプレート22をクラッチプレート21に対して軸方向に移動させたときには固定部33は切欠き42を通って移動可能である。固定部33は切欠き42を通って移動可能である。固定部33は切欠き42を通って移動可能である。固定部33は切欠き42を通って移動可能である。固定部33には孔33aが形成されており、孔33a内には前述のリベット27が挿入されている。リベット27は、固定部33とクラッチプレート21とクッショニングプレート24とを一体に連結している。さらに、リテーニングプレート22において固定部33に対応する位置にはかしめ用孔34が形成されている。

【0030】次に、板状連結部31のストッパ一部32と突起49とからなる第2ストッパー10について説明する。第2ストッパー10は分離フランジ6と入力回転体2との間で捩り角度 θ 4までの領域で両部材の相対回転を許容し、捩り角度が θ 4になると両部材の相対回転を規制するための機構である。なお、この捩り角度 θ 4の間で第2バネ8は分離フランジ6と入力回転体2との間で圧縮される。

【0031】板状連結部31は、平面視において、円周方向位置は窓孔41の円周方向間、切欠き42内、突起49の円周方向間にある。また、板状連結部31のストッパー面51の半径方向位置は、分離フランジ6の外周縁48よりさらに半径方向外側にある。すなわち、ストッパー部32と突起49とは半径方向位置がほぼ同じである。このため、ストッパー部32と突起49は分離フランジ6とプレート21,22との捩り角度が大きくな30ると互いに当接可能である。ストッパー部32のストッパー面51と突起49のストッパー面50とが互いに当接した状態では、ストッパー部32は分離フランジ6の突出部47すなわち窓孔41の半径方向外側に位置している。すなわち、ストッパー部32が突出部47及び窓孔41よりさらに円周方向内側に入り込むことが可能になっている。

【0032】以上に述べた第2ストッパー10の利点について説明する。ストッパー部32は板状であるため、従来のストップピンに比べて円周方向角度を短くできる。また、ストッパー部32は従来のストップピンに比べて半径方向長さが大幅に短くなっている。すなわちストッパー部32の半径方向長さはプレート21,22の板の厚みと同じだけである。このことは、第2ストッパー10の実質的な半径方向長さはプレート21,22の板厚に相当する短い部分に限定されていることを意味する。ストッパー部32はプレート21,22の外周縁部分すなわち最外周位置に配置されており、ストッパー部32の半径方向位置は突出部47特に窓孔41の外周縁48の半径方向位置よりさらに半径方向外側である。こ50

のようにストッパー部32が窓孔45から半径方向に異なる位置にあるため、ストッパー部32と窓孔41とが回転方向に互いに干渉しない。この結果、第2バネ8によるダンパー機構の最大捩り角度と第2バネ8の捩り角度を共に大きくできる。ストッパー部が窓孔と同じ半径方向位置にある場合には、第2バネによるダンパー機構の捩り角度と窓孔の円周方向角度とは互いに干渉し合い、ダンパー機構の広角化とバネの低剛性化を実現できない。

1.0

【0033】特に、第2ストッパー10の半径方向長さ が従来のストップピンに比べて大幅に短いため、第2ス トッパー10を窓孔41の半径方向外側に設けても、プ レート21,22の外径は極端に大きくならない。ま た、窓孔41の半径方向長さが極端に短くなることはな い。中間プレート11は、出力回転体3の外周側におい て、クラッチプレート21と分離フランジ6との間、及 び分離フランジ6とリテーニングプレート22の間とに 配置された1対のプレート部材である。中間プレート1 1は円板状又は環状のプレート部材であり、入力回転体 2と出力回転体3との間でダンパー機構の一部を構成す る部材である。中間プレート11の内周縁には複数の内 周歯66が形成されている。内周歯66は分離フランジ 6の内周歯59と軸方向に重なるように配置されてい る。内周歯66は、出力回転体3(ハブ)の外周歯55 と回転方向に所定の隙間を空けて配置されている。すな わち、この隙間の範囲内で出力回転体3と中間プレート 11とは相対回転可能となっている。外周歯55と内周 歯59とにより、出力回転体3と中間プレート11との 相対回転角度を規制する第3ストッパー12が形成され ている。より具体的には、図5に示すように、外周歯5 5から見て円周方向両側の内周歯66との間にはそれぞ れ第2捩り角度 θ 2だけの隙間が確保されている。この 実施形態では第2捩り角度θ2は共に等しく、約2°と なっている。第2捩じり角度heta2の大きさは第1捩じり 角度 81以下である。この比較は円周方向の同じ側の各 角度同士で行っている。

【0034】中間プレート11には、それぞれ半径方向外側に突出する係合部61が形成されている。各係合部61は分離フランジ6の窓孔45の間に配置されている。係合部61は窓孔41の半径方向中間位置付近まで延びている。係合部61は半径方向内側から外側に向かって除々に円周方向長さが長くなる扇型をしている。また、係合部61の円周方向両端は、円周方向両側にある第2バネ8の内周側部分に係合可能となっている。係合部61の円周方向両側端面61aと第2バネ8の円周方向端部との間にはそれぞれ第3振り角度 θ 3だけの隙間が確保されている。この実施形態では、係合部61とそのR2側の第2バネ8との間の第3振り角度 θ 3は、約4°であり、R1側の第2バネ8との間の第3振り角度 θ 3は、第1振じ

り角度 θ 1から第2捩じり角度 θ 2を引いたものより大きい。この比較は円周方向の同じ側の角度同士で行っている。

【0035】1対の中間プレート11同士は、複数のピ ン62により相対回転不能になっている。ピン62は、 胴部と、胴部から軸方向両側に延びる小径の突起部分か ら構成されている。1対の中間プレート11同士は、ピ ン62の胴部に軸方向から当接することによって、互い に対して軸方向に接近することが制限されている。突起 部分はプレート11に形成された孔内に挿入されてい る。各中間プレート11と分離フランジ6との間には、 それぞれスペーサ63が配置されている。スペーサ63 は各中間プレート11の内周部と分離フランジ6の内周 側環状部分との間に各々配置された環状のプレート部材 である。スペーサ63にはピン62の胴部が挿入される 孔が形成されており、ピン62と孔の係合によってスペ ーサ63は中間プレート11と一体回転するようになっ ている。スペーサ63において分離フランジ6に対向し 当接する側の面には摩擦係数を減らすためのコーティン グが施されている。分離フランジ6にはピン62が貫通 20 する長孔69が形成されている。長孔69は、ピン62 が分離フランジ6に対して回転方向に移動可能にするた めの孔である。

【0036】次に、摩擦発生機構を構成する各部材につ いて説明する。第2摩擦ワッシャー72は、トランスミ ッション側の中間プレート11の内周部とリテーニング プレート22の内周部との間に配置されている。第2摩 撩ワッシャー72は主に樹脂製の本体74と本体74に モールドされた摩擦板75とから構成されている。摩擦 板75は、トランスミッション側の中間プレート11の 30 トランスミッション側面に当接している。本体74の内 周部からはトランスミッション側に係合部76が延びて いる。係合部76は、リテーニングプレート22に対し て相対回転不能に係合されるとともに軸方向に係止され ている。本体74の内周部トランスミッション側には複 数の凹部77が形成されている。本体74とリテーニン グプレート22との間には第2コーンスプリング73が 配置されている。第2コーンスプリング73は、第2座 擦ワッシャー72の本体74とリテーニングプレート2 2との間で圧縮された状態で配置されている。これによ 40 り、第2摩擦ワッシャー72の摩擦板75は第1中間プ レート11に強く圧接されてている。第1摩擦ワッシャ -79はフランジ54とリテーニングプレート22の内 周部との間に配置されている。すなわち、第1摩擦ワッ シャー79は第2摩擦ワッシャー72の内周側でかつボ ス52の外周側に配置されている。第1摩擦ワッシャー 79は樹脂製である。第1摩擦ワッシャー79は、主に 環状の本体81から構成されており、環状の本体81か らは複数の突起82が半径方向外側に延びている。 本体 81はフランジ54に当接しており、複数の突起82は

第2摩擦ワッシャー72の凹部77に相対回転不能に係 合している。これにより、第1摩擦ワッシャー79は第 2摩擦ワッシャー72を介してリテーニングプレート2 2と一体回転可能である。第1摩擦ワッシャー79とリ テーニングプレート22の内周部との間には第1コーン スプリング80が配置されている。第1コーンスプリン グ80は第1摩擦ワッシャー79とリテーニングプレー ト22の内周部との間で軸方向に圧縮された状態で配置 されている。なお、第1コーンスプリング80の付勢力 10 は第2コーンスプリング73の付勢力より小さくなるよ うに設計されている。また、第1摩擦ワッシャー79の 摩擦面は樹脂部分であるため、第2摩擦ワッシャー72 に比べて摩擦係数が小さくなっている。このため、第1 摩擦ワッシャー79によって発生する摩擦(ヒステリシ ストルク)は第2摩擦ワッシャー72で発生する摩擦よ り大幅に小さくなっている。

12

【0037】クラッチプレート21の内周部とフランジ 54及び中間プレート11の内周部との間には第3摩擦 ワッシャー85が配置されている。第3摩擦ワッシャー 85は樹脂製の環状の部材である。第3摩擦ワッシャー 85は、主に、環状の本体86から構成されている。環 状の本体86のトランスミッション側には、外周側に摩 擦板88が配置され、内周側には樹脂からなる摩擦面8 7が形成されている。摩擦板88はエンジン側の中間プ レート11の内周部に当接している。樹脂製の摩擦面8 7はフランジ54のエンジン側面に当接している。さら に、第3摩擦ワッシャー85の内周部には、エンジン側 に突出する環状の筒部90が形成されている。筒部90 の内周面はボス52の外周面に摺動可能に当接してい る。また、本体86の外周側部分からは、回転方向に複 数箇所においてエンジン側に突出する係合部89が形成 されている。係合部89はクラッチプレート21に形成 された孔内に係合され、これにより第3摩擦ワッシャー 85はクラッチプレート21に対して相対回転不能係合 するとともに軸方向に係止されている。以上に述べた摩 擦機構において、第2摩擦ワッシャー72の摩擦板75 及び第3摩擦ワッシャー85の摩擦板88と中間プレー ト11との間に比較的高いヒステリシストルクを発生す る摩擦発生機構13が形成されている。さらに、第1摩 擦ワッシャー79の本体81による摩擦面と第3摩擦ワ ッシャー85の樹脂摩擦面87とがフランジ54との間 に比較的低いヒステリシストルクを発生する摩擦発生機 構15を形成している。

【0038】次に第2バネ8と第2ストッパー10における各構造の角度及びその関係について詳細に説明する。なお、以下に述べる「円周方向角度」とは、ある位置から他の位置までのクラッチディスク組立体1の回転のを中心とした円周方向(クラッチディスク組立体1の回転方向)角度のことである。以下の説明で用いる角度の絶対値は図面に記載された本願発明の一例としての

クラッチディスク組立体1のものであり、本願発明はそれらの数値に限定されない。

【0039】各円周方向角度 θ A θ Eは図6及U7に記載されている。図20に示すのは、各円周方向 θ A θ Eの角度の関係を示す線図である。

θ Aと θ Cとの関係

各突起49の円周方向角度 θ Aは回転方向に隣接する突起49の隣接する円周方向端部間(すなわち回転方向に向き合うストッパー面50間)の円周方向角度 θ C より小さい。図20から明らかなように θ Aと θ C は一方が 10大きくなれば他方が小さくなる関係にある。ここでは θ Aを θ C に対して大幅に小さくすることで θ C を従来より大きく確保している。このように各突起49間の円周方向角度 θ C が広くなることにより、分離フランジ6とプレート21,22との間の捩り角度 θ E を広くすることが可能となっている。本願発明の一実施形態である図面に示したクラッチディスク組立体1では、各 θ A は21°であり、各 θ C 以 C もの である。

【0040】 θ Cは、 40° 以上あれば従来にない充分に優れた効果が得られ、 50° 80°の範囲にある場合 20はさらに優れた効果が得られ、 60° 80°の範囲にある場合はさらに優れた効果が得られ65 $^\circ$ 75°の範囲にある場合は最も優れた効果が得られる。

【0041】 θ Cは θ Aの2分の1以下であれば充分に優れた効果が得られる。 θ Cは θ Aの3分の1以下であればさらに優れた効果が得られる。図面の θ C θ Aとの比は1:3.29である。この比は1:2 \sim 6の範囲にあれば充分に優れた効果が得られ、1:2.5 \sim 5.5の範囲にあればさらに優れた効果が得られる。

θ Cと θ Dとの関係

各板状連結部 31 (ストッパー部 32) の円周方向角度 θ Dは、前述の角度 θ Cより遙かに小さくなっている。 図 20 から明らかなように、 θ C から θ D を引いたものが、分離フランジ 6 とプレート 21, 22 との間の最大振り角度 θ E (ダンパー機構のストッパー角度) になっている。すなわち、このダンパー機構では最大振り角度 θ E が従来より広くなっている。図から明らかなように、 θ E を広くするためには、 θ C を大きくし、 θ D を小さくすることが必要であることがわかる。この実施形態においては θ D は 16 。になっている。 θ D は 20 。以下であるのが好ましく、10 \sim 20 。の範囲にあるのがさらに好ましい。

【0042】 θ Dが θ Cの2分の1以下であれば、 θ Dは充分に広く確保され、3分の1であればさらに θ Eは広くなり、4分の1以下であれば θ Eを最も広くできる。図面における θ Dと θ Eとの比は1:4.31である。この比が1:2 \sim 6の範囲るあれば θ Eは充分に広く確保され、1:3 \sim 6の範囲にあればさらに θ Eはさらに広くなり、1:3.5 \sim 5.0の範囲にあれば θ E は最も広くなる。

【0043】この実施形態では θ Eは53°である。 θ Eは20°以上であるのが好ましい。 θ Eは30°以上であるのが好ましい。特に40~60°の範囲にあれば従来にない充分な広角化が達成されており、45~55°の範囲にあればさらに好ましい。最大捩じり角度 θ Eが増大することにより以下の効果が得られる。広捩じり角が達成されると、ストッパートルクを低下させることなく、捩じり特性の二段目のばね(第2バネ8)の剛性を低くできる。この実施形態では従来に比べて第2バネ8の剛性を約50%程度まで低くしている。この結果、

14

一段目から二段目に移行するときのショック (アクセル 踏み込み時、最初の突き上げ感) が減少する。

【0044】なお、突起49は各突出部47又は窓孔45に対して回転方向に変位して形成されている。より具体的に説明すると、突起49の円周方向中心は突出部47又は窓孔41の円周方向中心からR1側にずれて配置されている。この結果、各突起49からストッパー面51までの角度は円周方向両側で異なっている。別の言い方では、ストッパー部32は回転方向に隣接する突起49の円周方向間でR2側にずれて配置されている。この結果、ストッパー部32とそのR1側の突起49との間の隙間角度 θ E1(θ 4)は、ストッパー部32とそのR2側の突起49との間の隙間角度 θ E2より大きい。 θ Bと θ Dとの関係

分離フランジ6に形成された窓孔41は合計4つであり、各窓孔41の円周方向角度θBは50°以上ある。 θBは当接部44の半径方向中間部同士間で測定されている。図面におけるθBは61°である。この結果、回転方向に充分に長いつまり広角化したバネを用いることができる。θBは50~70°の範囲にあるのが好ましく、55~65°の範囲にあればさらに好ましい。

【0045】各突起49の円周方向角度 θ Dは各窓孔4 1の円周方向角度 θ Bより小さい。これは θ Eの θ Bに 対する比が十分に大きいことを意味している。すなわち 広角化した窓孔41及び第2バネ8に対してダンパー機 構の最大捩り角度を充分に広くすることによって、バネ の機能を有効に利用し、さらに広捩り角度・低捩り剛性 の特性を得られる。

【 00461θ Dが θ Bの2分の1以下である場合は充分に優れた効果が得られ、3分の1以下である場合はさらに優れた効果が得られる。この実施形態では θ Dと θ Bとの比は1:3.81である。この比が $1:2\sim4$ の範囲にある場合は θ Eの θ Bに対する比は充分に大きく、 $1:2.5\sim4.0$ の範囲にある場合は θ Eの θ Bに対する比はさらに大きくなり、 $1:2.75\sim3.75$ の範囲にある場合は θ Eの θ Bに対する比は最も大きくなる。

θ A と θ B と の 関係

突起49の円周方向角度 θ Aは各窓孔41の円周方向角 50 度 θ Bより小さい。 θ Aの θ Bに対する比が従来より小

さいということは、 θ Cの θ Bに対する比が従来より大 きいことを示す。言い換えると、広角化した窓孔41に 対して最大捩り角度 B E を広く確保する前提となる B C のθBに対する比が充分に大きい。各突起49の円周方 向角度 θ A は窓孔 4 1 の円周方向角度 θ B の 2 / 3 以下 であればよく、1/2以下であればより好ましく、1/3以下であればさらに好ましい。この実施形態における θ Aと θ Bとの比は1:2.90である。 θ Aと θ Bと の比は $1:2\sim4$ の範囲にあるのが好ましく、1:2. \sim 3.75の範囲にあれば最も好ましい。なお、 θ Cは θ Bより大きくなっている。

 θ Bと θ Eとの関係

 $\theta \to \theta \to \theta \to \theta$ は共に従来に比べて大きくなっており、これ によりダンパー機構の最大捩り角度が大きくなると共に 第2バネ8の捩り角度が広くなっている。第2バネ8は 大型化されることによって設計が容易になり、高性能 (広捩り角・低剛性)になっている。

【0047】 θ Bと θ Eを比較すると、 θ Bが θ Eに比 べて大きいが、その差はわずかしかない。すなわち、θ 20 Eの θ Bに対する比が充分に大きくなっている。これに より窓孔41すなわち第2バネ8の円周方向角度を広く した場合においで、その広角度を充分に生かせる最大捩 り角度 θ Eが確保されている。 θ Bとの θ Eに対する比 は1:1.13である。この比は1:1.0~1.3の 範囲にあれば充分に優れた効果が得られ、1:1.1~ 1. 2の範囲にある場合はさらに優れた効果が得られ

窓孔41の半径方向長さ

このダンパー機構では、窓孔41の半径方向長さが分離 30 フランジ6の半径方向長さ(外径)に比べて充分に大き くなっている。この結果、窓孔41に収容する第2バネ 8の大型化が可能となっている。窓孔41の半径方向長 さは分離フランジ6の外径の35%以上である。この割 合が35~55%の範囲にある場合は充分に優れた効果 を得ることができ、40~50%の範囲にある場合はさ らに優れた効果を得ることができる。

【0048】次に、図8を用いてクラッチディスク組立 体1の構成についてさらに詳細に説明する。図8はクラ ッチディスク組立体1のダンパー機構の機械回路図であ る。この機械回路図は、ダンパー機構を模式的に描いた ものであり、出力回転体3を入力回転体2に対して一方 向(例えばR2側)に捩った時の各部材の動作や関係を 説明するための図である。図から明らかなように、入力 回転体2と出力回転体3との間には、ダンパー機構を構 成するための複数の部材が配置されている。分離フラン ジ6は、入力回転体2と出力回転体3との間に配置され ている。分離フランジ6は出力回転体3とに第1バネ7 を介して回転方向に弾性的に連結されている。また、分 離フランジ6と出力回転体3との間には第1ストッパー 50

9が形成されている。第1ストッパー9における第1捩 り角度 θ 1の間で第1バネ7は圧縮可能である。分離フ ランジ6は入力回転体2に対して第2バネ8を介して回 転方向に弾性的に連結されている。また、分離フランジ 6と入力回転体2との間に第2ストッパー10が形成さ れている。第2ストッパー10における第4捩り角度 θ 4の間で第2バネ8は圧縮可能となっている。以上に述 べたように、入力回転体2と出力回転体3は直列に配置 された第1バネ7と第2バネ8とにより回転方向に弾性 $5\sim4$. 0の範囲にあればより好ましく、1:2. 75 10 的に連結されている。ここでは、分離フランジ6は2種 類のバネの間に配置された中間部材として機能してい る。また、以上に述べた構造は、並列に配置された第1 バネ7及び第1ストッパー9からなるダンパーと、並列 に配置された第2バネ8と第2ストッパー10からなる ダンパーとが、直列に配置された構造として見ることが できる。また、以上に述べた構造を入力回転体2と出力 回転体3とを回転方向に弾性的に連結する第1ダンパー 機構4として考えることができる。第1バネ7全体の剛 性は第2バネ8の全体の剛性より遙かに小さく設定され ている。そのため、第1捩り角度 θ 1までの捩り角度の 範囲では第2バネ8はほとんど回転方向に圧縮されな

16

【0049】中間プレート11は、入力回転体2と出力 回転体3との間に配置されている。中間プレート11 は、その一部が第2バネ8に対して係合可能な構成とな っている。中間プレート11は、出力回転体3との間に 第2捩り角度母2だけの隙間を有する第3ストッパー1 2を構成している。この第3ストッパー12は、後述す る一段目範囲での微小捩り振動が入力された際に出力回 転体3と中間プレート11との間で相対回転を許容する ための隙間である。また、中間プレート11は、摩擦発 生機構13を介して入力回転体2に回転方向に摩擦係合 している。さらに、中間プレート11は、係合部61が 第2バネ8の円周方向端部に第3捩り角度84だけの隙 間を空けて配置されている。以上に述べた中間プレート 11は、直列に配置された第3ストッパー12と摩擦発 生機構13を構成することで入力回転体2と出力回転体 3とを回転方向に連結する第2ダンパー機構5を実現し ている。第2ダンパー機構5は第1ダンパー機構4と並 列に作用するように配置されている。

【0050】次に、図8におけるダンパー機構の各角度 θ 1 \sim θ 4 の関係について説明する。ここでの角度は出 力回転体3から入力回転体2を負側に見た各角度である (入力回転体2から出力回転体3を正側に見ている)。 第1捩り角度母1は第1バネ7におけるダンパー機構の 正側最大捩り角度であり、第2ストッパー10における 第4捩り角度母4は第2バネ8におけるダンパー機構の 正側最大捩り角度 BE1 である。第1 捩り角度 B1と第 4 捩り角度 θ 4 との合計がクラッチディスク組立体1全 体としてのダンパー機構の正側最大捩り角度である。第

2捩り角度 θ 2は第1捩り角度 θ 1と等しい又はそれ未 満である必要がある。この実施形態では、例えば第1捩 り角度 θ 1は5°であり、第2捩り角度 θ 2は2°であ る。第1捩り角度 θ 1から第2捩り角度 θ 2を引いたそ の差は第3捩り角度 θ 3より小さい必要がある。第1捩 り角度 θ 1から第2捩り角度 θ 2を引いたその差をさら に第3捩り角度 θ 3から引いたものが、捩り特性の二段 目において微小捩り振動が入力された時の摩擦発生機構 13を作動させないための隙間角度Aとなっている。隙 範囲にあることが好ましい。正負両側の第2捩じり角度 ⊕2の合計が、捩り特性の一段目において微小捩り振動 が入力された時の摩擦発生機構13を作動させないため の合計隙間角度 Bになる。この実施形態では第2 捩じり 角度 θ 2 は正負共に 2°であり、合計隙間角度 B は 4° になる。合計隙間角度Bは隙間角度Aより大きいことが 好ましく、2倍以上あるのが望ましい。合計隙間角度B

【0051】また、図8に示すように、入力回転体2と 出力回転体3との間には摩擦発生機構15が設けられて 20 いる。摩擦発生機構15は、入力回転体2と出力回転体 3が相対回転する際には常に滑りが生じるようになって いる。この実施形態では摩擦発生機構15は主に第1及 び第2摩擦ワッシャー72,85によって構成されてい るが、他の部材によって構成されていても良い。また摩 擦発生機構15で発生するヒステリシストルクは場合に よっては最大限低いことが望ましい。

は3~5°範囲にあれば優れた効果が得られる。

【0052】次に、図8~図18の機械回路図及び図1 9の捩り特性線図を用いてクラッチディスク組立体1の ダンパー機構の特性を説明する。なお、この捩り特性線 30 図は入力回転体2と出力回転体3とを正負の最大捩り角 度間で捩った場合の捩じり角度とトルクとの関係を表し ている。図8及び図15は入力回転体2と出力回転体3 とが静止状態にある状態を示すものであり、図19の捩 り特性線図には現れていない。図9~14は出力回転体 3が入力回転体2に対して0度よりR2側に捩れている ときの動作(すなわち入力回転体2が出力回転体3に対 して〇度よりR1側(正側)に捩れている)を説明する ための図である。なお、図9~図13は正側領域で正側 に変化しているときの状態を説明し、図14は正側領域 40 で負側に変化しているときの状態を説明している。図1 6~図18は出力回転体3が入力回転体2に対して0度 よりR1側(正側)に捩れているときの動作(すなわち 入力回転2が出力回転体3に対して0度よりR2側(負 側)に捩れている)を説明するための図である。なお、 図16及び図17は負側領域で負側に変化しているとき の状態を説明し、図18は負側領域で正側に変化してい るときの状態を説明している。

【0053】図9は捩り特性の0°において負側から正 側に捩れる時の図である。このとき、図8の静止状態に 50

18 比べて中間プレート11は出力回転体3側(R1側)に 1°だけずれて配置されている。このため、中間プレー ト11の係止部61と第2バネ8との間の隙間は第3捩 り角度 θ 3+1°(5°)になっている。捩り角度が1 。 になると、図9の状態から出力回転体3が入力回転体 2に対してR2側に1°変位し、図10に示すように出 力回転体3の外周歯55が中間プレート11の内周歯6 6に当接する。以後捩り角度が1°から5°までの間 は、図11に示すように、第1バネ7が出力回転体3と 間角度 Aはこの実施形態では 1 $^\circ$ であるが、 1 $^\sim$ 2 $^\circ$ の 10 $^\circ$ 分離フランジ 6 との間で圧縮され、摩擦発生機構 1 3 7滑りが生じる。この結果、1°から5°までの一段目範 囲で低剛性・高ヒステリシストルクの特性が得られる。 図12に示すように捩じり角度が第1捩じり角度 $\theta1$ (5°)になると、出力回転体3の外周歯55が分離フ ランジ6の内周歯59に当接する。この結果、5°から 正側最大捩り角度heta4(hetaE 1)までの二段目範囲で は、図13(8°)に示すように、第2バネ8が分離フ ランジ6と入力回転体2との間で圧縮される。その結 果、高剛性・高ヒステリシストルクの特性が得られる。 図13に示す状態では、中間プレート11の係合部61 と第2バネ8の端部との間には隙間角度B(1°)の隙 間が確保されている。この隙間角度Bは図8に示す静止 時における第1捩り角度 θ 1(5°)から第2捩り角度 ⊕2(2°)を引いたもの(3°)をさらに第3捩り角 度 θ 3(4°)から引いた残り(1°)に相当する。 【0054】捩り角度が最大限になり続いて負側に戻る とき、図13の状態から第2バネ8が圧縮状態から分離 フランジ6を押しながら伸び、図14に示すようにその 端部が中間プレート11の係合部61に当接する。第2 バネ8の端部が係合部61に当接するまでの1°の範囲 では摩擦発生機構13では滑りが生じない。第2バネ8 は分離フランジ6とともに中間プレート11を押してい く。このため、中間プレート11は出力回転体3に対し て1°だけR1側に変位した状態を保つ。

【0055】捩り角度が5°になると、第2バネ8は自 由長状態となり、続いて第1バネ7の伸びが始まる。こ のとき、図14に示すように、中間プレート11は出力 回転体3に対してR1側に1。ずれて配置されているた め、第1バネ7の伸びが開始されてから出力回転体3が 中間プレート11に対してθ2+1°(3°)移動する までは低剛性・低ヒステリシストルクの特性が得られ る。すなわち、5°から2°までの間に摩擦発生機構1 3は滑りを生じない。続いて2°になると出力回転体3 が中間プレート11をR1側に移動させ、これにより図 16に示すように中間プレート11は第2バネ8の端部 から離れると共に摩擦発生機構13において滑りを発生 させる。この結果、2°から-2°までの一段目範囲に 低剛性・高ヒステリシストルクの特性が得られる。な お、捩り角度が0°以下になると、図16に示すよう に、出力回転体3と分離フランジ6との間で第1バネ7

が圧縮される。捩じり角度が一2°を越えると、第2ス トッパー9が当接し、第2バネ8が分離フランジ6と入 力回転体2との間で圧縮される。第1ストッパー9が反 対側で当接し、これ以降は中間プレート11と入力回転 体2との間で第2バネ8が圧縮される。この結果、負側 の二段目において高剛性・高ヒステリシストルクの特性 が得られる。二段目において負側に捩られて再び正側に 戻るときは、図18に示すように第2バネ8は分離フラ ンジ6と中間プレート11とを押している。このとき、 摩擦発生機構13が滑ることで高ヒステリシストルクが 10 発生している。なお、この戻り状態において中間プレー ト11は出力回転体3に対してR1側に1。ずれてい る。捩り角度が一2°になると、第2バネ8の伸びが停 止し、次に第1バネ7の伸びが開始される。ここでは θ 2+1°(3°)の大きさすなわち-2°から1°まで の範囲では第1バネ7は出力回転体3を押すが中間プレ ート11は入力回転体2に対して滑らず高ヒステリシス トルクが発生しない。

【0056】次に、具体的にクラッチディスク組立体1 に振動が入力された時の捩り特性の変化について説明す 20 る。車輌の前後振動のように振幅の大きな捩り振動が発 生すると、捩り角度は図19の特性で示す正負の二段目 間で変動を繰り返す。このとき、一段目と二段目の両方 で高ヒステリシストルクが発生しているので、車輌の前 後振動は速やかに減衰される。

【0057】次に、例えば通常走行時(例えば図13に 示すような正側二段目範囲) においてエンジンの燃焼振 動に起因する微小捩り振動がクラッチディスク組立体1 に入力されたとする。このとき、図13に示す状態か ら、出力回転体3と入力回転体2とは隙間角度A=03 $-(\theta 1 - \theta 2) = 1$ °の範囲内で摩擦発生機構13を 作用させずに相対回転可能である。 すなわち、図19の Cに示すように隙間角度A範囲内では第2バネ8が作動 するが、摩擦発生機構13では滑りが生じない。この結 果、走行時ラトル、こもり音の原因となる微少捩じり振 動を効果的に吸収できる。

【0058】次に、アイドル時振動等の微小振動がクラ ッチディスク組立体1に入力された場合の動作について 説明する。このときは正負一段目範囲(-2°~5°、 例えば図9,図10,図11)でダンパー機構が作動す る。例えば図9の状態から、微小振動が入力されると、 出力回転体3は分離フランジ6,中間プレート11及び 入力回転体2に対して相対回転する。このとき、第1バ ネ7が作動し、摩擦発生機構13では滑りが生じない。 このときのダンパー機構の捩り角度の大きさは第3スト ッパー12における合計隙間角度B(4°)以下であ る。

【0059】一段目範囲で低剛性・低ヒステリシストル クを実現することで、定常歯打音レベルが向上してい る。一段目範囲で低剛性・低ヒステリシストルクを進め 50 を示すための平面図。

ると、ジャンピング現象が生じることが考えられもの の、このクラッチディスク組立体1では、一段目範囲の 両側に高ヒステリシストルクの領域を設ける事でジャン ピング現象を抑制している。ここでいうジャンピング現 象とは、二段目の壁に正負ともに跳ね返され、一段目全 域にわたる振動に発展する現象であり、定常の歯打音よ りレベルの高い音が発生する現象をいう。

20

【0060】以上に述べたように、摩擦発生機構13 は、入力回転部材2と出力回転部材3とを回転方向に摩 擦係合し、一段目範囲と二段目範囲で滑り発生可能な機 構である。また、第3ストッパー12における第2振り 角度 θ 2の隙間及び第4ストッパー14における第3捩 り角度母3の隙間はそれぞれ一段目範囲と二段目範囲で 所定トルク以下の捩り振動に対して摩擦発生機構13で 滑りを生じさせない摩擦抑制手段として機能している。 さらに、第2ダンパー機構5全体は、入力回転体2と出 力回転体3とを回転方向に摩擦係合し、一段目範囲と二 段目範囲で所定トルク以下の捩り振動に対しては滑ら ず、所定トルク以上の捩り振動に対しては滑ることで摩 擦を発生する摩擦発生機構であると考えても良い。さら に、第3ストッパー12は一段目範囲で所定トルク以下 の捩り振動が入力された時に摩擦発生機構13に滑りを 生じさせない第1摩擦抑制機構であり、第4ストッパー 14は二段目範囲で所定トルク以下の捩り振動が入力さ れた時に摩擦発生機構13に滑りを生じさせない第2摩 擦抑制機構であると考えても良い。

【0061】このクラッチディスク組立体1に示すよう に、従来のストップピンに代わる板状連結部31よって 捩じり角度二段目範囲の広角化を達成することにより、 エンジン回転数における共振点が低回転側に移行する。 さらに高ヒステリシストルクによって共振点のピークを 低減できる。さらに、捩じり角度二段目範囲で低剛性化 に微少捩じり振動に対して高ヒステリシストルクを発生 させない構造を加えることにより、走行時ラトルやこも り音を低減できる。

[0062]

【発明の効果】本発明に係るダンパー機構では、一段目 範囲においても高ヒステリシストルクを発生させている ため、車体の前後振動のような捩り角度の大きな振動を 効果的に減衰できる。また、一段目範囲と二段目範囲で 所定トルク以下の捩り振動が入力された場合は、摩擦発 生機構の滑りを生じさせない。すなわち大きな摩擦が発 生せず、低ヒステリシストルクの特性が得られる。

【図面の簡単な説明】

【図1】クラッチディスク組立体の縦断面図。

【図2】クラッチディスク組立体の平面図。

【図3】図2の拡大図。

【図4】各部品の分解断面図。

【図5】ハブと分離フランジ及び中間プレートとの係合

【図6】各部分の捩り角度の関係を説明するための平面 図。

【図7】各部分の捩り角度の関係を説明するための平面図。

【図8】クラッチディスク組立体のダンパー機構の機械 回路図。

【図9】ダンパー機構の動作状態を示すための機械回路 図。

【図10】ダンパー機構の動作状態を示すための機械回路図。

【図11】ダンパー機構の動作状態を示すための機械回路図。

【図12】ダンパー機構の動作状態を示すための機械回路図。

【図13】ダンパー機構の動作状態を示すための機械回路図。

【図14】ダンパー機構の動作状態を示すための機械回路図。

【図15】ダンパー機構の動作状態を示すための機械回 路図。

【図16】ダンパー機構の動作状態を示すための機械回路図。

22 【図17】ダンパー機構の動作状態を示すための機械回 路図。

【図18】ダンパー機構の動作状態を示すための機械回路図。

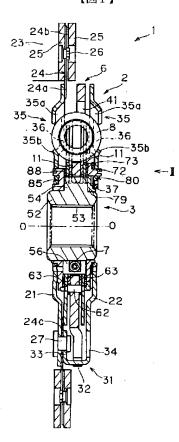
【図19】クラッチディスク組立体の捩り特性線図。

【図20】クラッチディスク組立体の各捩じり角度の関係を説明するための線図。

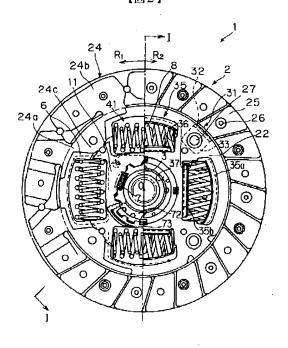
【符号の説明】

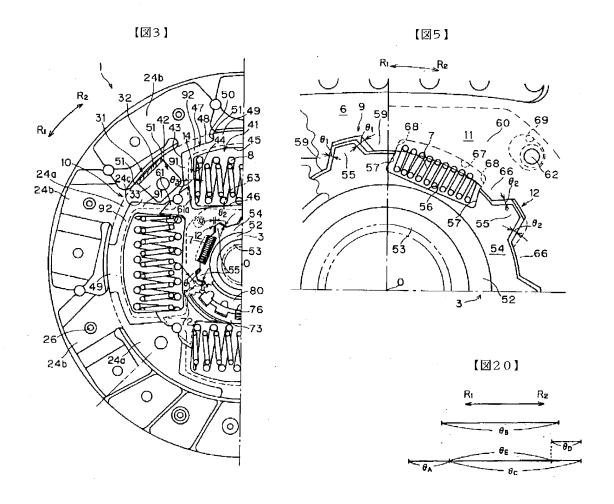
- 1 クラッチディスク組立体
- 10 2 入力回転体
 - 3 出力回転体(ハブ)
 - 4 第1ダンパー機構
 - 5 第2ダンパー機構
 - 6 分離フランジ
 - 7 第1バネ
 - 8 第2バネ
 - 9 第1ストッパー
 - 10 第2ストッパー
 - 11 中間プレート
- 20 12 第3ストッパー
 - 13 摩擦発生機構
 - 14 第4ストッパー

【図1】



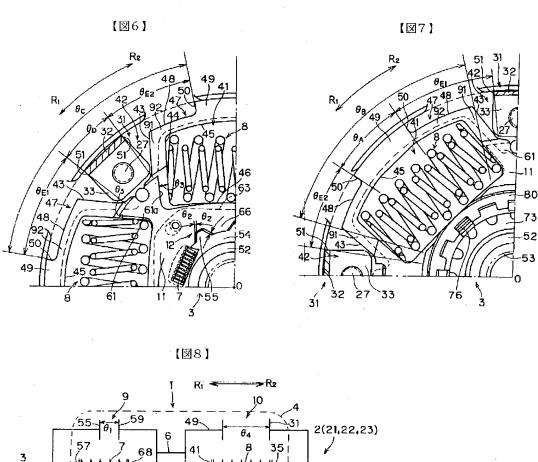
【図2】

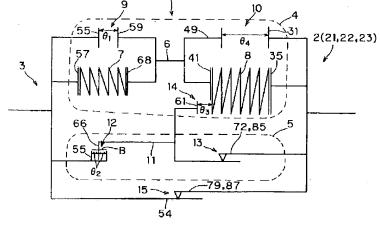


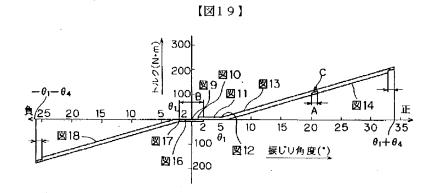


【図4】

05/16/2004, EAST Version: 1.4.1

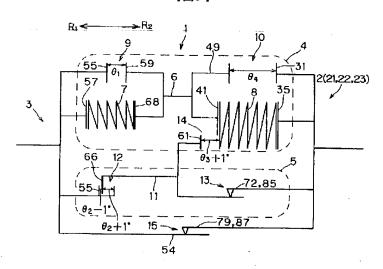




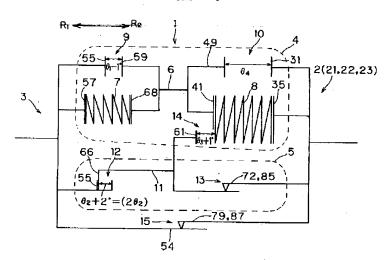


05/16/2004, EAST Version: 1.4.1

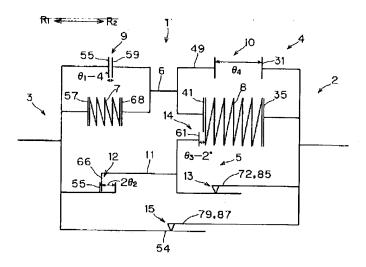
【図9】



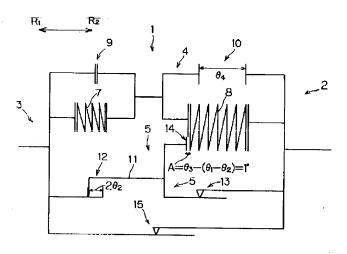
【図10】



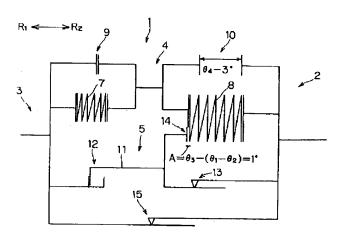
【図11】



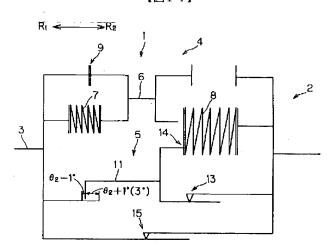
【図12】



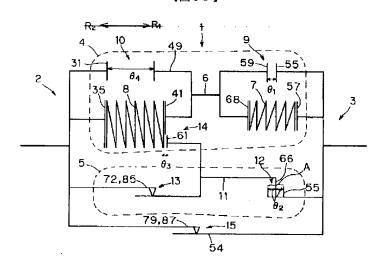
【図13】



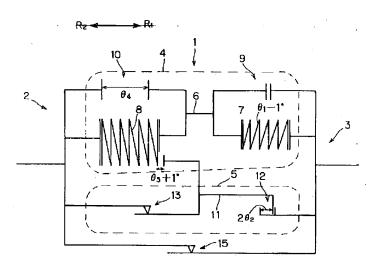
【図14】



【図15】



【図16】



【図17】

